#### Задача 1. Вариант 1.

Остановка и разгон корабля требуют большого количества энергии. Передать мелкий пакет или запрыгнуть на борт можно и на ходу. Для этого перпендикулярно берегу строят причал, а моряки ведут корабль вдоль берега вплотную к торцевой стенке причала и открывают люк, расположенный в центре борта корабля.

Петя и Сережа спешили на ледокол "Арктика" и выбежали с одинаковой скоростью на узкий причал в тот момент, когда нос ледокола уже поравнялся с причалом. У Сережи был тяжелый рюкзак и поэтому он продолжил двигаться с постоянной скоростью, а Петя был налегке и двигаясь равноускоренно Петя как раз успел запрыгнуть на корабль в открытый люк. Разумеется, Петя не оставил друга в беде и спустил на причал веревочную лестницу с кормы ледокола как раз в тот момент когда Сережа подбежал к краю причала.

Отдышавшись Петя заинтересовался результатами своего забега и посмотрел что в конце причала его скорость была равна 6 [м/с], а ускорение составило 0.25 [м/с2]. Определите с помощью этой информации длину причала, если скорость ледокола была постоянна. Веревочная лестница была расположена вертикально.

### Решение варианта 1.

- 1. Чтобы найти длину причала необходимо определить среднюю скорость и время движения одного из мальчиков.
- 2. По условию задачи Сережа двигался равномерно, а значит, его движение можно описать уравнением

$$S_{C}(t) = 0 + V_{C}^{*}t$$

где  $S_C(t)$  - расстояние, пройденное Сережей за время t (в начальный момент времени оно равно нулю) , Vc - его скорость

3. Теперь рассмотрим движение Пети. Он двигался равноускоренно, а его начальная скорость была такой же как и у Сережи

$$S_{\Pi}(t) = 0 + V_C^*t + a^*t^2 / 2,$$
  
 $V_{\Pi}(t) = V_C + a^*t$ 

где  $S_\Pi(t)$  - расстояние, пройденное Петей за время  $t,\,V_\Pi(t)$  - скорость Пети в момент времени  $t,\,a$  - его ускорение.

4. Поняв, как движутся мальчики перейдем к описанию движения корабля. Он двигался равномерно, причем в момент, когда на борт запрыгнул Петя он прошел половину своей длины, а Сережа запрыгнул на лестницу когда корабль сместился на всю свою длину:

$$S_K(t) = 0 + V_K * t$$

$$V_K * T_\Pi = L / 2$$

$$V_K * T_C = L$$

Где  $S_K(t)$  - расстояние, пройденное кораблем за время t,  $V_K$  - скорость корабля, L - его длина,  $T_{\Pi}$  - время движения Пети,  $T_C$  - время движения Сережи.

5. Если сравнить расстояния, пройденные кораблем за время движения Пети и время движения Сережи станет понятно что Сережа бежал в два раза дольше:

$$T_C = L / V_K = 2^* (0.5 L / V_K) = 2^* T_{\Pi}$$

6. Из этого следует что средняя скорость движения Пети была в два раза выше скорости Сережи:

$$V_{\Pi cp} = 2*V_{C}$$

а значит, с учетом того, что средняя скорость равноускоренного движения равна среднему арифметическому начальной и конечной скорости, получается выражение

$$(V_{\Pi \text{ HAY}} + V_{\Pi \text{ KOH}})/2 = 2 V_{C}$$

откуда можно получить что

$$V_{C} + a^{*}T_{\Pi}/2 = 2 V_{C}$$

и что

$$a*T_{\Pi}/2 = V_{C}$$

7. В условии задачи нам кроме ускорения дана конечная скорость, а не начальная, поэтому от выражения, связывающего ускорение и скорость Сережи перейдем к выражению для конечной скорости Пети.

$$V_{\Pi \text{ KOH}} = V_{\Pi \text{ HAY}} + a^*T_{\Pi} = V_{C} + a^*T_{\Pi} = V_{C} + 2^*V_{C} = 3^*V_{C}$$

То, что конечная скорость Пети в три раза больше скорости Сережи позволяет найти скорость Сережи и время движения:

$$V_C = V_{\Pi_KOH} / 3 = 6 [M/c] / 3 = 2 [M/c]$$

и время движения Пети через известное ускорение

$$T_{\Pi} = 2 * V_{C} / a = 2 * 2[M/c] / 0.25 [M/c] = 16 [c]$$

8. Зная время движения Пети и его среднюю скорость, найдем длину причала:

$$L_{\Pi D M Y} = V_{\Pi CD} * T_{\Pi} = 2*V_{C} * T_{\Pi} = 2*2[M/C] * 16[C] = 64[M]$$

## Ответ: длина причала равна 64 метрам.

Разбалловка. Максимум 10 баллов.

- 1. Записаны уравнения движения мальчиков, где явно указано что их начальные скорости совпадают, скорость Сережи постоянна, а Петя движется с постоянным ускорением 1 балл
- 2. Явно объяснено, что если Петя успел запрыгнуть в люк, расположенный в середине равномерно движущегося ледокола время его движения в два раза меньше времени движения Сережи **2 балла**
- 3. Составлено уравнение, связывающее скорости Пети в начале и конце движения и ускорение (исходя из того, что средняя скорость Пети в два раза выше его начальной)
- 2 балла
- 4. Решено уравнение, получено что значение начальной скорости и/или время движения Пети **3 балла (**2 балла если допущена арифметическая ошибка)
- 5. Получен ответ 2 балла (1 балл если допущена арифметическая ошибка)

#### Задача 2. Вариант 1.

Чтобы указать положение объекта, лежащего на дне моря, рядом с ним устанавливают сигнальные буи - поплавки на якорях.

Спасатели нашли затонувший ледокольный пароход, лежащий на плоском дне на глубине 50 метров. Рядом с местом гибели парохода установили буй с длиной троса, позволяющей ему отклоняться от положения якоря на 20 метров. Определите при какой минимальной силе со стороны течения буй сорвется с места, если масса якоря равна 300 [кг], а коэффициент трения якоря о дно\* равен 0.25.

Считайте что течение действует на буй постоянно в одном направлении.

Ускорение свободного падения считайте равным 10 [м/с²]. Сила, необходимая для разрыва цепи равна 20 кН. Плотность стали равна 7500 [кг/м3], плотность воды равна 1000 [кг/м3].

\*Переворачиванием якоря и его закапыванием в грунт пренебречь.

#### Решение варианта 1.

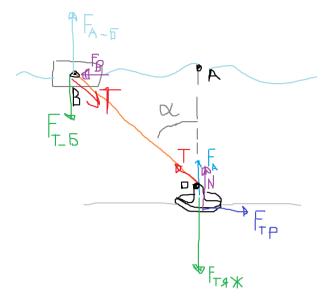
- 1. Рассмотрим причины, по которым буй может сорваться с места. Для этого либо должна оборваться цепь, соединяющая его с якорем либо сам якорь должен прийти в движение.
- 2. Заметим, что сила, необходимая для разрыва цепи  $T_{\text{макс}}$  в несколько больше силы тяжести якоря  $F_{\text{тяж}}$  и максимально возможной силы трения  $F_{\text{тр макс}}$ :

```
T_{\text{MAKC}} = 20\ 000\ [H]
F_{\text{TRJW}} = M_{\text{R}}^*g = 300\ [\text{K}\text{\Gamma}] * 10\ [\text{M/c2}] = 3\ 000\ [H]
F_{\text{TD MAKC}} = \text{mu*}P_{\text{MAKC}} < \text{mu*}F_{\text{TRJW}} < F_{\text{TRJW}},
```

где  $M_{\text{я}}$  - масса якоря, mu - коэффициент трения покоя, а Рмакс - максимальный вес якоря, приложенный к опоре.

Соответственно, разрыв цепи не произойдет и буй сорвется с места потому что сдвинется якорь.

3. Рассмотрим силы, действующие на якорь. Пока он еще неподвижен, на него под некоторым углом alpha к вертикали действует сила натяжения цепи T, вниз действует сила тяжести  $F_{\tau p x}$ , вверх действует сила архимеда  $F_{A}$ , по горизонтали в направлении, противоположном смещению буя действует сила трения  $F_{\tau p}$ , а по вертикали разность сил компенсируется действующей вверх силой реакции опоры N (см. рисунок)



Запишем второй закон Ньютона для вдоль двух осей:

$$M_{\text{S}}^* a_{\text{y}} = 0 = N + F_{\text{A}} + T^* \cos(a) - F_{\text{TSJM}}$$
  
 $M_{\text{S}}^* a_{\text{X}} = 0 = F_{\text{TP}} - T^* \sin(a)$ 

- 4. Якорь может прийти в движение несколькими способами:
- если нарушится его положение по вертикальной оси, сила реакции опоры в момент отрыва якоря будет равна нулю, а значит, сила натяжения цепи будет равна по модулю силе тяжести за вычетом силы Архимеда:

$$T_{Bept} = T^*cos(a) = (F_{TSM} - F_A)$$

- если нарушится его положение по горизонтальной оси, это будет значить, что сила трения достигла своего максимального значения и в момент начала движения сила натяжения будет равна максимальному значению силы трения

$$T_{rop} = T^*sin(a) = F_{Tp\_Makc} = mu * P = mu * (F_{TRX} - F_A - Tcos(a))$$

5. Сравним какое из этих условий выполнится быстрее.

Для этого можно сравнить значения проекций силы натяжения на две оси:

$$T_{\text{гор}}$$
 /  $T_{\text{верт}}$  = T\*sin(a) / (T\*cos(a)) = tg(a) = 20 [м] / 50 [м] = 0.4 (здесь учтено что для возникновения силы натяжения цепи она должна быть натянута, а значит, буй уже должен быть смещен по горизонтали от места якоря на указанные в условии 20 метров)

6. Заметим, что максимальное значение силы трения не может превышать 25% (mu = 0.25) от ( $F_{\text{тяж}}$  -  $F_{\text{A}}$  - Тверт), а горизонтальная составляющая силы натяжения составляет 40% от вертикальной

$$F_{\text{TP\_MAKC}} = 25\% \text{ ot } (F_{\text{TSIM}} - F_{\text{A}} - \text{TBept})$$
 $T_{\text{TOD}} = 40\% \text{ ot } T_{\text{Bept}},$ 

а значит, сила трения окажется меньше горизонтальной составляющей силы натяжения раньше чем ( $F_{тяж}$  -  $F_A$ ) окажется меньше вертикальной составляющей силы натяжения.

$$T_{\text{rop}} = F_{\text{Tp\_Makc}} = 0.25^* (F_{\text{TRW}} - F_{\text{A}} - T_{\text{Bept}})$$
  
 $T_{\text{Bept}} = 50/20^* T_{\text{rop}} = 2.5^* 0.25^* (F_{\text{TRW}} - F_{\text{A}} - T_{\text{Bept}}) = 0.625^* (F_{\text{TRW}} - F_{\text{A}} - T_{\text{Bept}}) < (F_{\text{TRW}} - F_{\text{A}})$ 

7. Теперь, зная что якорь сдвинется вбок можно найти силу натяжения цепи, а через нее и силу, действующую на буй со стороны течения (движущейся воды).

Если начинается скольжение верно равенство:

$$\begin{split} T_{\text{гор}} &= F_{\text{тр\_макс}} = \text{mu*}(F_{\text{тяж}} - F_{\text{A}} - T_{\text{верт}}) \\ \text{а значит,} \\ T_{\text{гор}} &= F_{\text{тр\_макс}} = \text{mu*}(F_{\text{тяж}} - F_{\text{A}} - \text{ctg(a)} \ T_{\text{гор}}) \\ \text{что при подстановке чисел дает:} \\ T_{\text{гор}} &= F_{\text{тр\_макс}} = 0.25^*(F_{\text{тяж}} - F_{\text{A}} - 50/20 \ T_{\text{гор}}) \\ (1 + 0.625)^*T_{\text{гор}} &= 0.25^*(F_{\text{тяж}} - F_{\text{A}}) \\ T_{\text{гор}} &= 0.25/1.625^*(F_{\text{тяж}} - F_{\text{A}}) = 0.25/1.625^*(M_{\text{Я}}^*g - \text{rho}_{\text{B}}^*g^*\text{Vg}) = 0.25/1.625^*((\text{rho}_{\text{ct}}^*g^*(M_{\text{Я}} / \text{rho}_{\text{ct}})) - \text{rho}_{\text{B}}^*g^*(M_{\text{Я}} / \text{rho}_{\text{ct}})) = 0.25/1.625^*M_{\text{Я}}^*g^*(M_{\text{R}} / \text{rho}_{\text{ct}}) - \text{rho}_{\text{B}}^*g^*(M_{\text{R}} / \text{rho}_{\text{ct}})) = 0.25/1.625^*M_{\text{R}}^*g^*(M_{\text{R}} / \text{rho}_{\text{ct}})) = 0.25/1.625^*M_$$

 $0.25/1.625^*$  ((rho<sub>ct</sub>\*g\*(Mπ /rho<sub>ct</sub>) - rho<sub>B</sub>\*g\*(M<sub>π</sub> /rho<sub>ct</sub>))= $0.25/1.625^*$  M<sub>π</sub>\*g\*(rho<sub>ct</sub> - rh<sub>oB</sub>)/ rho<sub>ct</sub>  $T_{rop} = 0.25/1.625^*300$  [κΓ] \*10 [м/c²] \* (7500 [κΓ/м³] - 1000 [κΓ/м³])/ 7500 [κΓ/м³] =  $0.25/1.625^*300$  [κΓ] \*10 [м/c²] \* (6500 [κΓ/м³] / 7500 [κΓ/м³]) = 400 [H]

8. Зная горизонтальную составляющую силы натяжения найти минимальную силу, действующую на буй со стороны течения не сложно.

Рассмотрим силы действующие на буй по горизонтальной оси: в одну сторону действует сила со стороны течения, а в другую - горизонтальная составляющая силы натяжения,

$$M_b^*a_{b_x} = T^*sin(a) - F_{teq_rop}$$

где  $M_{\rm b}$  - масса буя,  $a_{\rm b\_x}$  - его ускорение по горизонтальной оси, а  $F_{\rm теч\_rop}$  - сила, действующая на буй со стороны течения в горизонтальном направлении.

поэтому, в момент отрыва якоря выполняется равенство

$$F_{Tey rop} = T*sin(a)$$

а значит, минимальное значение силы, действующей на буй со стороны течения равно ее горизонтальной проекции и равно

$$F_{\text{TeV}} = F_{\text{TeV rop}} = 400 \text{ [H]}$$

Ответ: минимальное значение силы, действующей на буй со стороны течения, способное сдвинуть буй с места равно 400 H.

## Разбалловка. Максимум 12 баллов.

- 1. Выполнено сравнение силы, необходимой для того, чтобы сдвинуть якорь и силы, необходимой для разрыва цепи и сделан вывод о том, что сдвинется якорь **1 балл**
- 2. Определены силы, действующие на якорь и указано их направление 1 балл
- 3. Записан второй закон Ньютона для якоря векторно или в проекциях на две оси **2 балла (1 балл за ось)**
- 4. Записаны выражения для случаев отрыва якоря вверх и начала его скольжения (в т.ч.явно указано что либо обращается в ноль сила реакции опоры либо сила трения принимает максимальное значение) **2 балла** (частичный балл не ставится)
- 5. Явным образом выполнено сравнение условий отрыва якоря вверх и начала скольжения явно указано что первым выполнится условие начала скольжения **2 балла**

- 6. Решена система уравнений и найдено значение силы натяжения цепи или ее проекций **4 балла** (2 балла если допущена арифметическая ошибка)
- 7. Показано что сила со стороны течения равна горизонтальной проекции силы натяжения цепи и получен ответ **1 балл**

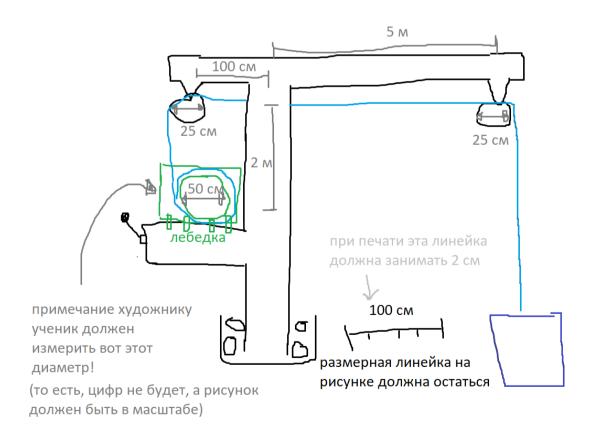
# Задача 3. Вариант 1.

Для подъема грузов на корабле установлена кран-балка. Она состоит из горизонтальной перекладины, установленной на вертикальной вращающейся опоре, неподвижных блоков и лебедки, закрепленной так как показано на чертеже (см. чертеж).

С помощью чертежа оцените какую примерно максимальную массу груза можно поднять с помощью такой кран-балки, если крутящий момент лебедки равен 2000 H\*м?

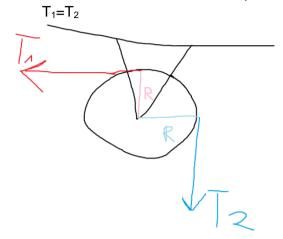
Считайте что чертеж выполнен в масштабе, размерная метка длиной 1 м приведена на рисунке.

Толщиной тросов пренебрегите. Ускорение свободного падения считайте равным 10 [м/с²]



#### Решение варианта 1.

- 1. При подъеме максимально тяжелого груза для всех вращающихся элементов (блоков и вала лебедки) будет выполняться условие равновесия. Запишем все условия равновесия и найдем максимально возможную силу натяжения троса.
- 2. Для неподвижных блоков условие равновесия записывается просто: плечи действия сил натяжения Т1 и Т2 одинаковы и равны R (см. рисунок), а значит,



3. Теперь запишем условие равновесия для лебедки: момент сил, создаваемый натянутым тросом не должен превышать крутящий момент лебедки и при максимальной нагрузке достигается равенство:

$$T^*R_{\pi} = N$$
,

где T - сила натяжения троса, Rл - радиус вала лебедки, N - крутящий момент лебедки.

4. Из этого следует, что максимальный вес, который способен поднять кран равен  $P = T = N / R_{\pi}$ 

а значит, максимальная масса груза, при котором лебедка его еле-еле поднимает и ускорение равно нулю можно найти как

$$M_{\text{макс}} = P / g = N / g / R_{\pi}$$

- 5. Таким образом, для того, чтобы найти максимальную массу груза надо найти по рисунку радиус лебедки.
- 6. С помощью линейки можно определить масштаб рисунка: 100 см в масштабе соответствуют 2+-0.1 см на рисунке, а значит, масштаб рисунка лежит в диапазоне 1:48 1:53

Также по рисунку определяем что диаметр вала равен 1 +-0.1 см, а значит, с учетом масштаба диаметр вала равен

7. Зная радиус вала лебедки найдем диапазон максимального значения массы груза:

Ммакс = 2000 [H\*м] / 10 [м/с²] / 0.25+-0.05 [м] = 800 [кг], а диапазон возможных значений может быть принят в зависимости от степени округления за +-120 - +-160 [кг].

Ответ: максимальная масса груза в зависимости от степени округления может быть оценена как (800+-120 [кг]) - (800+-160[кг]).

#### Разбалловка. Максимум 10 баллов.

- 1. Показано что сила натяжения нити в точке контакта с барабаном лебедки равна весу поднимаемого груза (в т.ч. упомянуто что на неподвижных блоках сила натяжения троса не меняется) **2 балла** (1 балл если указано только про свойства неподвижного блока в общем случае)
- 2. Записано выражение, связывающее крутящий момент лебедки, радиус барабана и силу натяжения троса **3 балла**
- 3. Определен радиус барабана и указана погрешность **2 балла** (1 балл если без погрешности)
- 4. Получен численный ответ и указана разумная погрешность **3 балла** (1 балл если без погрешности)

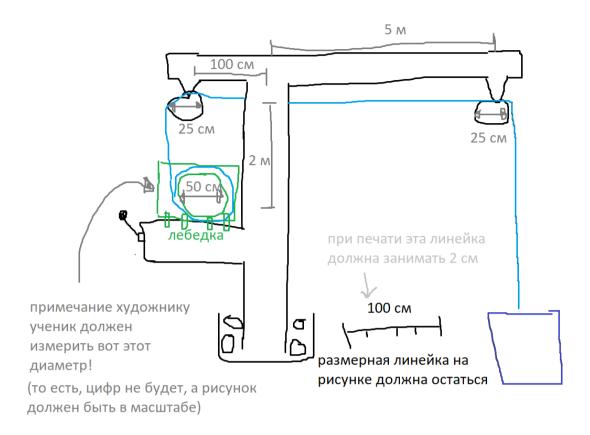
# Задача 3. Вариант 1.

Для подъема грузов на корабле установлена кран-балка. Она состоит из горизонтальной перекладины, установленной на вертикальной вращающейся опоре, неподвижных блоков и лебедки, закрепленной так как показано на чертеже (см. чертеж).

С помощью чертежа оцените какую примерно максимальную массу груза можно поднять с помощью такой кран-балки, если крутящий момент лебедки равен 2000 H\*м?

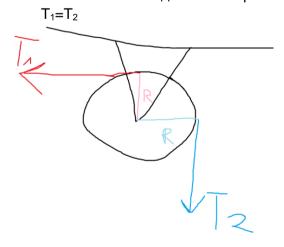
Считайте что чертеж выполнен в масштабе, размерная метка длиной 1 м приведена на рисунке.

Толщиной тросов пренебрегите. Ускорение свободного падения считайте равным 10 [м/с²]



## Решение варианта 1.

- 1. При подъеме максимально тяжелого груза для всех вращающихся элементов (блоков и вала лебедки) будет выполняться условие равновесия. Запишем все условия равновесия и найдем максимально возможную силу натяжения троса.
- 2. Для неподвижных блоков условие равновесия записывается просто: плечи действия сил натяжения Т1 и Т2 одинаковы и равны R (см. рисунок), а значит,



3. Теперь запишем условие равновесия для лебедки: момент сил, создаваемый натянутым тросом не должен превышать крутящий момент лебедки и при максимальной нагрузке достигается равенство:

$$T^*R_{\Pi} = N$$
,

где T - сила натяжения троса, Rл - радиус вала лебедки, N - крутящий момент лебедки.

4. Из этого следует, что максимальный вес, который способен поднять кран равен  $P = T = N / R_{\pi}$ 

а значит, максимальная масса груза, при котором лебедка его еле-еле поднимает и ускорение равно нулю можно найти как

$$M_{\text{\tiny MAKC}} = P / g = N / g / R_{\pi}$$

- 5. Таким образом, для того, чтобы найти максимальную массу груза надо найти по рисунку радиус лебедки.
- 6. С помощью линейки можно определить масштаб рисунка: 100 см в масштабе соответствуют 2+-0.1 см на рисунке, а значит, масштаб рисунка лежит в диапазоне 1:48 1:53

Также по рисунку определяем что диаметр вала равен 1 +-0.1 см, а значит, с учетом масштаба диаметр вала равен

7. Зная радиус вала лебедки найдем диапазон максимального значения массы груза: Ммакс =  $2000 \, [\text{H*m}] / 10 \, [\text{m/c}^2] / 0.25 + -0.05 \, [\text{м}] = 800 \, [\text{кг}],$  а диапазон возможных значений может быть принят в зависимости от степени округления за +-120 - +-160 [кг].

Ответ: максимальная масса груза в зависимости от степени округления может быть оценена как (800+-120 [кг]) - (800+-160[кг]).

### Разбалловка. Максимум 10 баллов.

- 1. Показано что сила натяжения нити в точке контакта с барабаном лебедки равна весу поднимаемого груза (в т.ч. упомянуто что на неподвижных блоках сила натяжения троса не меняется) **2 балла** (1 балл если указано только про свойства неподвижного блока в общем случае)
- 2. Записано выражение, связывающее крутящий момент лебедки, радиус барабана и силу натяжения троса **3 балла**
- 3. Определен радиус барабана и указана погрешность **2 балла** (1 балл если без погрешности)
- 4. Получен численный ответ и указана разумная погрешность **3 балла** (1 балл если без погрешности)

#### Задача 4. Вариант 1.

Из-за глобального потепления толщина льдов в арктике составляет всего несколько метров и современные ледоколы позволяют организовать полярную станцию где угодно, доставляя пассажиров даже на полюс.

Однако, с учетом того, что средняя температура зимой равна -41 °C (!!! **Tx** !!!), а, например, солнечные батареи в полярную ночь бесполезны, электроснабжение полярных станций является сложной задачей.

Чтобы уменьшить расход топлива было предложено использовать тепловую машину, работающую по Циклу Карно. В этой машине вещество рабочего тела массой 120 кг, каждую минуту проходит по циклу, в котором:

- сперва рабочее тело получает теплоту от воды подо льдом,
- затем совершает работу и охлаждается до температуры воздуха,
- далее оно отдает воздуху оставшуюся теплоту,
- а после этого рабочее тело закачивается обратно в камеру теплообмена с водой.

Определите среднее значение электрической мощности, генерируемой тепловой машиной, если КПД преобразования полученной теплоты в электрическую энергию в три раза (!!! К !!!) меньше КПД идеальной тепловой машины, а каждый килограмм вещества рабочего тела получает от воды по 40 000 Дж. (!!! С !!!).

#### Решение варианта 1.

- 1. В условии задачи сказано что КПД преобразования тепловой энергии в электрическую в три раза ниже КПД идеальной тепловой машины. А значит, чтобы найти электрическую мощность тепловой машины надо рассчитать количество теплоты, получаемой тепловой машиной в единицу времени и умножить на ее реальный КПД.
- 2.Сперва рассчитаем количество теплоты, получаемой рабочим телом за один цикл. По условию задачи каждый килограмм вещества рабочего тела получает  $Q_{1kr}$ = 40 000 Дж, а значит, за минуту рабочим телом будет получена теплота

$$Q_H = m^*Q_{1\kappa\Gamma} = 120 [\kappa\Gamma/\mu]^* 40 000 [\mu/\kappa] = 4 800 000 [\mu/\mu] = 80 [\kappa]$$

4. Теперь найдем идеальный КПД и реальный.

Идеальный КПД рассчитывается по формуле:

eta = A / 
$$Q_H = (Q_H - Q_X) / Q_H = (T_H - T_x) / T_H$$

где A - работа, совершаемая рабочим телом за цикл,  $Q_X$  - теплота, отдаваемая в воздух

5. Если подставить числовые значения температур, получаем КПД идеальной тепловой машины, равный:

eta = 
$$(T_H - T_x) / T_H = (273 [K] - 232 [K]) / 273 [K] = 41 [K] / 273 [K] \approx 0.15$$

6. Если считать что КПД реальной тепловой машины в три раза ниже, в электрическую энергию Еэл будет преобразовываться часть тепловой энергии, получаемой от нагревателя, равная:

$$E_{\text{эл}} = k^* A_{\text{идеал}} = k^* \text{eta}^* Q_{\text{H}}$$

где k - отношение между электрической энергией и работой идеальной тепловой машиной,  $A_{\text{идеал}}$  - величина работы для идеальной тепловой машины

7. Исходя из этого можно найти электрическую мощность:

$$N_{9\pi} = k^*eta^*N_H = 1/3 * 0.15 * 80 [\kappa B_T] = 4 [\kappa B_T]$$

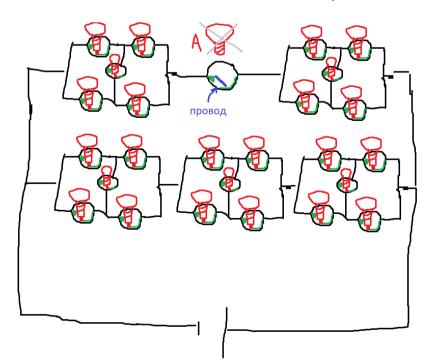
Ответ: электрическая мощность тепловой машины примерно равна 4 кВт.

#### Разбалловка. Максимум 10 баллов.

- 1. Записана формула для нахождения количества теплоты, отдаваемой водой в некоторую единицу времени **2 балла**
- 2. Получено численное значение мощности теплопередачи от воды к рабочему телу **1 балл**
- 3. Записана формула для определения КПД идеальной тепловой машины через температуры нагревателя и холодильника **2 балла**
- 4. Найдено численное значение КПД тепловой машины из условия 1 балл
- 5. Записана формула для эффективной мощности тепловой машины 2 балла
- 6. Получен численный ответ: **2 балла** (1 балл если совсем простая арифметическая ошибка)

## Задача 5. Вариант 1.

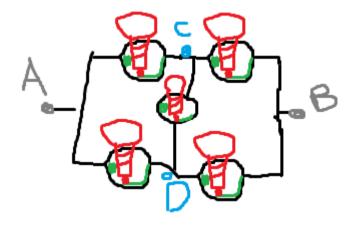
Для освещения палубы использовалась лампы, подключенные к аккумулятору напряжением 60 вольт (!!! U !!!) по схеме, изображенной на рисунке. Когда лампа А перегорела, Максим не нашел запасную и, чтобы устранить разрыв в цепи, просто соединил контакты в месте крепления лампы. Определите на сколько ватт изменилась общая мощность освещения палубы.



Сопротивлением проводов и контактов можно пренебречь, все лампы одинаковы и их сопротивление равно 10 Ом (!!! R !!!).

#### Решение варианта 1.

- 1. Для того, чтобы определить на какую величину упадет мощность освещения палубы необходимо упростить схему.
- 2. Заметим, что в ней содержатся несколько блоков из 5 ламп (см. схему). Найдем эквивалентную схему такого блока



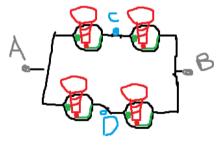
3. Если подключить такой блок к цепи точками A и B, то напряжение на четырех участках AC, CB, AD и DB будет одинаково:

$$U_{AC} = U_{CD} = U_{AD} = U_{DB} = U_{AB} / 2$$

4. А значит, напряжение на участке CD будет равно нулю:

$$U_{CD} = U_{AD} - U_{AC} = U_{AB} / 2 - U_{AB} / 2 = 0$$

то есть, по лампе CD ток не течет и ее можно убрать из цепи.



5. Теперь обратим внимание на то, что каждая из ветвей ACB и ADB состоит из двух ламп, то есть, сопротивление каждой ветви равно

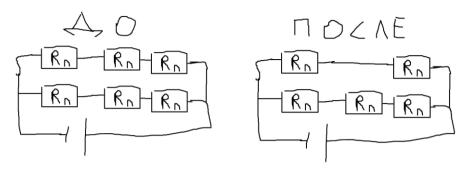
$$R_{ACB} = R_{ADB} = R_{\pi} + R_{\pi} = 2 R_{\pi}$$

6. Что с учетом параллельности соединения ветвей ACB и ADB позволяет найти сопротивление всего блока:

$$R_{AB} = 0.5 * R_{ACB} = 0.5 * 2 * R_{\pi} = R_{\pi}$$

то есть, сопротивление всего блока равно сопротивлению одной лампы.

7. Перерисуем схему до и после перегорания лампы, заменив блоки на эквивалентное сопротивление



8. До перегорания лампы схема состояла из двух параллельных ветвей с одинаковым сопротивлением Rв = 3\*Rл, а значит, общее сопротивление цепи было равно половине сопротивления одной из ветвей:

$$R_{\pi 0} = 0.5*(R_{\pi} + R_{\pi} + R_{\pi}) = 1.5*R_{\pi}$$

9. А сопротивление цепи после перегорания лампы может быть найдено по формуле:

$$1 / R_{\text{nocne}} = 1 / (R_{\pi} + R_{\pi}) + 1/(R_{\pi} + R_{\pi} + R_{\pi})$$

откуда

$$R_{\text{после}} = 3R_{\text{л}} * 2R_{\text{л}} / (2R_{\text{л}} + 3R_{\text{л}}) = 6/5 R_{\text{л}}$$

10. Зная общее сопротивление цепи  $R_{\text{общ}}$  и напряжение аккумулятора  $U_{\text{общ}}$  найдем общую мощность  $N_{\text{обш}}$  по формуле

$$N_{obm} = U_{obm}^2 / R_{obm}$$

11. До перегорания лампы получаем значение мощности:

$$N_{DO} = U_{OOM}^2 / (1.5 R_{JI}) = (60[B])^2 / (1.5*10 [OM]) = 240 [BT]$$

А после перегорания лампы

$$N_{\text{после}} = U_{\text{общ}}^2 / (1.2 \text{ R}_{\text{п}}) = (60[\text{B}])^2 / (1.2*10 \text{ [OM]}) = 300 \text{ [BT]}$$

12. Из этого следует, что мощность освещения увеличилась на  $deltaN = N_{nocne} - N_{go} = 300 [Bt] - 240 [Bt] = 60 [Bt]$ 

### Ответ: мощность освещения увеличилась на 60 Вт

#### Разбалловка:

допускается расчет общего сопротивления последовательно соединенных элементов как суммы сопротивлений без объяснений, если указано для какого участка это сопротивление вычисляется (например,  $R_{AC} = R_{AB} + R_{BC}$ )

допускается расчет общего сопротивления параллельно соединенных элементов по формуле обратных сопротивлений без объяснений (например,  $1 / R_{\text{общ}} = 1 / R_{\text{ветвь1}} + 1 / R_{\text{ветвь2}}$ ), для параллельных ветвей с одинаковым сопротивлением допустимо применение формулы, типа,  $R_{\text{общ}} = 0.5 R_{\text{ветвы}}$  без обоснования

#### Разбалловка. Максимум 10 баллов

- 1. Доказано что в блоках из 5 ламп ток через среднюю равен нулю 2 балла
- 2. Получена формула для общего сопротивления цепи до и после перегорания лампы
- **3 балла** (1 балл, если получена верная формула только для одной цепи). Если этот пункт выполнен хотя бы для одной цепи баллы за первый пункт ставятся автоматически
- 3. Найдено численное значение сопротивления цепи до перегорания лампы 1 балл
- 4. Найдено численное значение сопротивления цепи после перегорания лампы **1 бапп**
- 5. Записана формула для мощности цепи в общем виде 1 балл
- 6. Получены численные значения для мощностей хотя бы одной цепи (до или после перегорания лампы) **1 балл**
- 7. Получен ответ 1 балл.

## Задача 6. Вариант 1.

Чтобы вычислить расстояния до отдаленных объектов не измеряя их напрямую может использоваться метод триангуляции. Например, зная расстояние между двумя скалами и измерив угол между направлениями на каждую из них можно построить треугольник и найти расстояние до каждой из скал.

На день рождения Мише подарили прибор для триангуляции.

Он состоит из штатива и круглой платформы. На платформе закреплен окуляр (в точке А - см. рисунок) и два вертикальных плоских зеркала: низкое зеркало (крепится к платформе в точке В) и высокое (крепится в платформе к точке С), причем точки АВС образуют прямоугольный треугольник с прямым углом ∠АВС.

Поворачивая зеркала Миша добился того, чтобы изображения двух удаленных объектов D и E в окуляре наложились друг на друга\* и пошел за транспортиром для измерения получившихся углов.

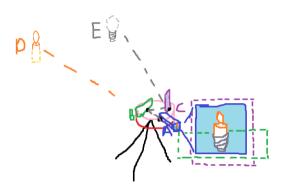
К сожалению, когда Миша вернулся платформа оказалась повернута в горизонтальной плоскости относительно своего центра на небольшой угол beta по часовой стрелке.

Определите, как надо развернуть относительно платформы зеркало С для того, чтобы объекты снова накладывались друг на друга, если угол alpha между направлениями на объекты равен 30°, а угол beta равен 5°?

Считайте что зеркала достаточно широкие для того, чтобы полностью закрывать поле

видимости окуляра (см рисунок), а угол beta мал и объект D не выходит за пределы поля видимости окуляра.

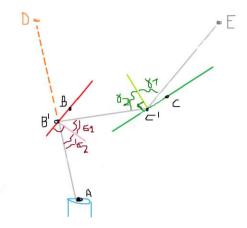
\*Примечание: под наложением подразумевается то, что в окуляр видна верхняя часть предмета D (которую не заслоняет зеркало B), а под нею находится изображение предмета E, свет от которого попадает в окуляр отразившись сперва от зеркала C, а затем от зеркала B (см. рисунок)



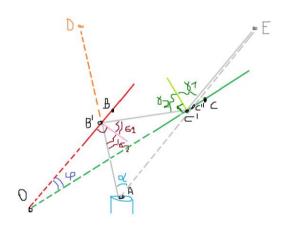
### Решение варианта 1.

- 1. Чтобы понять как поворот платформы повлиял на взаимное расположение предметов в окуляре, сперва разберемся в том, как в принципе идет луч от объекта Е.
- 2. Луч от объекта Е отражается в двух зеркалах и попадает в окуляр. По закону отражения угол падения луча на каждое из зеркал равен углу отражения, а значит, если составить схему, на которой отмечены перпендикуляры к плоскости зеркал и точки падения луча от объекта Е (С' и В'), то следующие углы будут равны (см. рисунок):

gamma1 = gamm2 delta1 = delta2



3. попробуем связать углы gamma и delta с известным углом alpha и другими углами. Для этого продлим зеркала и найдем точку их пересечения (точка О, см. рисунок), а также построим луч EA



4. По условию задачи объекты расположены далеко, а значит, направление на объект Е из точки С совпадает с направлением на объект Е из точки А. Из этого следует, что отрезки ЕС' и ЕС" практически параллельны, а угол между лучами ЕС' и DA можно считать равным углу EAD и практически равным alpha.

# Способ решения 1.

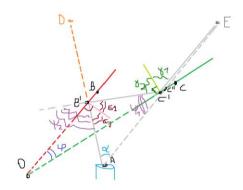
5. Чтобы связать углы gamma и delta необходимо рассмотреть треугольник, в котором присутствуют оба этих угла или смежные с ними. В качестве такого треугольника можно взять треугольник OB'C', в котором

$$\angle OB'C' = 90^{\circ} + delta$$
  
 $\angle OC'B' = 90^{\circ} - gamma$ 

Если учесть что сумма углов треугольника равна 180°, получим:

phi + 
$$90^{\circ}$$
 + delta +  $90^{\circ}$  - gamma =  $180^{\circ}$   
phi + delta = gamma

- 6. Воспользуемся этим соотношением для того, чтобы определить на какой суммарный угол повернул луч ЕС' (см. рисунок):
- при отражении от первого зеркала он был повернут на угол  $psi_1 = 180^\circ$  2gamma (по часовой стрелке)
- а при отражении от зеркала В он был повернут на угол  $psi_2 = 180^\circ$  2delta (против часовой стрелки)



то есть, в сумме, направление луча ЕС' было изменено на угол  $psi_{o6\mu}=(180^{\circ}$  - 2delta) - ( $180^{\circ}$  - 2gamma) (против часовой стрелки)  $psi_{o6\mu}=2gamma$  - 2delta = 2phi (против часовой стрелки)

Проанализируем получившийся результат: луч EC' будет отклонен на угол 2phi в любом случае. Это отклонение не зависит от изначального угла падения луча или положения зеркал - только от угла между ними.

7. Если теперь учесть что после отражений в зеркалах луч ЕС' попал в окуляр, то есть, направление луча после двух отклонений совпало с направлением DA получается что общее отклонение луча ЕС' равно углу между лучами ЕС' и DA

$$psi_{o6щ}=2phi=alpha$$
 откуда 
$$phi=0.5 \ alpha=15^{o}$$

Таким образом, мы показали что если луч ЕС' после отклонений накладывается на луч DA, то угол между зеркалами должен быть равен половине угла alpha и это равенство не изменится после поворота платформы: угол alpha останется прежним, а значит, и угол между зеркалами, равный 15 градусам надо будет сохранить.

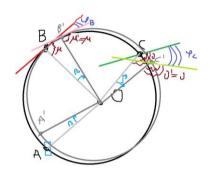
Ответ: поворачивать зеркало относительно точки C не потребуется. угол поворота зеркала C относительно платформы равен 0°.

#### Способ решения 2.

5. При повороте платформы, каждое из зеркал повернется на некоторый угол и из-за этого изменится угол падения луча.

Найдем углы поворота зеркал и соответствующие им отклонения луча.

- 6. Определим углы, на которые повернулись зеркала.
- 7. Для этого заметим, что при повороте платформы на угол beta, все отрезки, проведенные из центра вращения повернутся на одинаковый угол beta (см рисунок) AOA' = BOB' = COC' = beta
- 8. А также, заметим, что если зеркала закреплены на платформе жестко, то углы между плоскостями зеркал и направлениями к центру вращения не изменятся и останутся равными mu (угол в точке В и после поворота точке В') и nu (угол в точке С и после поворота точке С') соответственно.



9. А значит, углы поворота зеркал можно найти из треугольников ВОВ' и СОС'

phi\_C = nu + beta - nu = beta

Таким образом оба зеркала окажутся повернуты относительно земли на угол beta.

10. Теперь, рассмотрим как при повороте зеркала С изменяется направление отраженного луча (см. рисунок). При повороте зеркала на угол beta, угол падения луча также меняет свою величину на угол beta

gamma'= gamma - beta

а значит, если раньше луч отклонялся зеркалом на угол, равный сумме углов падения и отражения

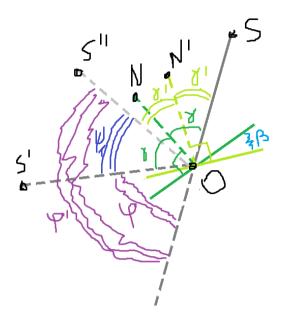
phi = 
$$180^{\circ}$$
 - gamma - gamm =  $180^{\circ}$  - 2gamma

то теперь, луч отклонится на

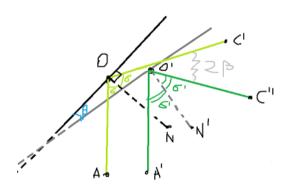
11. Получается, что при повороте платформы луч, отраженный от зеркала C, станет отклоняться сильнее на угол psi<sub>1</sub>, равный:

$$psi_1 = \angle S'OS'' = phi' - phi = (180^{\circ} - 2gamma + 2beta) - (180^{\circ} - 2gamma) = 2beta$$

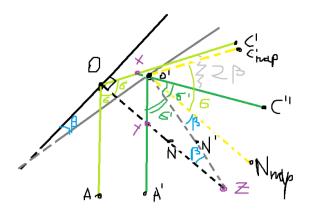
(по часовой стрелке)



- 12. Теперь рассмотрим отражение луча в зеркале В (см. рисунок)
- C одной стороны, оно тоже повернулось и угол падения уменьшился на beta
- Но с другой стороны, сам луч был отклонен зеркалом С на 2beta сильнее,и угол падения увеличился на 2beta



- 13. Учтем эти два фактора и покажем строго что угол падения уменьшился на beta. Для этого, сделаем, дополнительное построение:
- построим отрезок О'С' пар, параллельный лучу ОС'
- построим отрезок O'N<sub>пар</sub>, параллельный лучу ON



14. Заметим, что если отрезок O'C'пар параллелен лучу OC', а отрезок O'Nпар параллелен лучу ON, то угол C'парO'Nпар равен

$$\angle C'_{nap}O'N_{nap} = \angle C'ON = delta$$

Также заметим, что ∠N'ZN'' - это угол между двумя перпендикулярами к зеркалам,
 (угол между которыми beta). А значит,

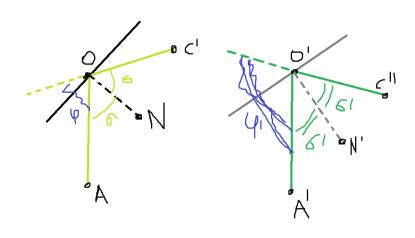
$$\angle N'ZN'' = beta$$

а если учесть, что O'N<sub>пар</sub> параллельна ON, то  $\angle$ N'O'N<sub>пар</sub> равный  $\angle$ N'ZN'' также равен beta  $\angle$ N<sub>пар</sub>O'N' = $\angle$ NZN' = beta

15. Теперь рассчитаем новый угол падения:

$$delta' = \angle C''O'N' = \angle C''O'N_{nap} + \angle N_{nap}O'N' = (\angle C'_{nap}O'N_{nap} - \angle C'_{nap}O'C'') + \angle N_{nap}O'N'$$
 = delta - 2 beta +beta = delta - beta delta' = delta - beta что и требовалось доказать.

16. Теперь, зная что угол падения луча на зеркало В уменьшился на beta найдем на какой угол psi<sub>2</sub> отклонился луч, отраженный от зеркала В (см. рисунок)



 $psi2 = phi' - phi = (180^{\circ} - 2delta') - (180^{\circ} - 2delta) = (180^{\circ} - 2delta + 2beta) - (180^{\circ} - 2delta) = 2beta$ 

а значит, луч станет отклоняться зеркалом В на угол 2beta сильнее (в сторону против часовой стрелки).

17. Если же теперь сопоставить факты что зеркало С станет отклонять луч сильнее на угол 2beta по часовой стрелке, а зеркало В станет отклонять луч сильнее на угол 2beta против часовой стрелки получится что суммарное отклонение луча

 $phi_{oбщ\_hob} = phi_{oбщ\_cтap} + psi_1 - psi_2 = phi_{oбш\_cтap} + 2beta - 2beta = phi_{oбш\_cтap}$  то есть, луч, идущий от объекта E будет падать в окуляр под тем же углом, что и раньше, а значит, он продолжит накладываться на луч, идующий от объекта D без каких либо дополнительных поворотов зеркала C.

Ответ: поворачивать зеркало относительно точки С не потребуется. угол поворота зеркала С относительно платформы равен 0°.

#### Разбалловка. Максимум 12 баллов

Вариант решения через угол между зеркалами

- 1. Хотя бы один раз применен закон отражения 1 балл
- 2. Показано что угол между лучом, падающим от объекта E на первое зеркало и лучом от объекта D равен alpha (на рисунке EC' || EA) **1 балл**
- 3. Строго доказано что угол падения луча от объекта Е на первое зеркало отличается от угла падения луча, отраженного от первого зеркала, на второе зеркало на величину, равную углу между зеркалами (на рисунке gamma = delta + phi) **3 балла** (1 балл. если есть попытка связать эти углы с углом между зеркалами)
- 4. Строго доказано, что луч от объекта Е после двух отражений отклоняется в сумме на угол равный удвоенному углу между зеркалами (на рисунке psi<sub>общ</sub> = 2\*phi) **3 балла** (1 балл если допущена арифметическая ошибка, например, при замене одного из слагаемых на величину смежного угла)
- 5. Выражена связь между наложением лучей от объектов и углом суммарного отклонения луча от объекта E (на рисунке: psi<sub>обш</sub> = alpha) **1 балл**
- 6. Объяснено что угол между зеркалами связан только с углом между объектами и не зависит от поворота платформы **2 балла**
- 7. Получен ответ 1 балл

Вариант решения через изменение угла отклонения луча

- 1. Хотя бы один раз применен закон отражения 1 балл
- 2. Показано что при повороте платформы зеркала поворачиваются на угол beta **2 балла**
- 3. Строго доказано что при повороте зеркала С отраженный луч отклонится на угол 2beta **2 балла**
- 4. Строго доказано что при повороте зеркала В угол падения уменьшится на beta **4 балла** (1 балл если допущена арифметическая ошибка, например, при замене одного из слагаемых на величину смежного угла)

- 5. Строго доказано что суммарный угол отклонения луча от объекта E не изменится **2 балла**
- 6. Получен ответ 1 балл

Баллы из разных решений не суммируются!

Возможны другие решения, оценивание производить индивидуально ориентируясь на предложенные варианты оценки этапов решения.