

**Теоретические задания муниципального этапа
всероссийской олимпиады школьников по технологии 2023-24
учебного года
профиль «Робототехника»
10-11 класс
(время выполнения не более 90 минут)**

Общая часть

1. Укажите название технологии, к которой относятся классические 3Д-принтеры, использующие пластик ABS или PLA?
 - 1) аддитивная
 - 2) субтрактивная
 - 3) строительная
 - 4) плавления

2. Программа-слайсер используется для:
 - 1) Разработки и корректировки 3Д-модели
 - 2) Контроля процесса печати на 3Д-принтере
 - 3) Для формирования траекторий движения головки 3Д-принтера и подачи пластика
 - 4) Для формирования траектории движения инструмента при субтрактивной технологии

3. При освещении поверхности идеального синего цвета излучателем с красным цветом она будет иметь цвет:
 - 1) Синий
 - 2) Красный
 - 3) Желтый
 - 4) Черный

4. В чем основной недостаток использования энергии постоянного тока в реальной экономике – почему был осуществлен переход на переменный ток?
 - 1) В переменном токе больше энергии
 - 2) Переменный ток можно эффективно преобразовывать, уменьшая и увеличивая напряжение для снижения потерь при передаче по проводам
 - 3) Постоянный ток значительно сложнее вырабатывать, чем переменный с помощью генератора переменного тока
 - 4) Они полностью равнозначны

5. Для получения детали округлой сложной формы какой инструмент наиболее эффективно использовать?
 - 1) Вырезание по эскизу
 - 2) Выдавливание по эскизу
 - 3) Выдавливание по траектории
 - 4) Массив по концентрической окружности

Специальная часть

1. Код программы приведен на рисунке. Является ли она правильной или нет. Если нет – в чем проблема этого кода

```
1 int pin = 13;
2 volatile int state = LOW;
3 void setup()
4 {
5     pinMode(pin, OUTPUT);
6     attachInterrupt(0, blink, CHANGE);
7 }
8 void loop()
9 {
10    digitalWrite(pin, state);
11 }
12 void blink()
13 {
14     state = !state;
15     delay(100);
16 }
```

- 1) Все верно
- 2) Проблема в том, что нельзя в прерывании использовать процедуру delay()
- 3) Проблема к некорректной инициализации blink(). Ее нужно инициализировать перед Setup()
- 4) Проблема в выделенных операторных скобках на рисунке

2. Микропроцессор это

- 1) Устройство, выполняющее алгоритмическую обработку информации и управление другими узлами электронной системы
- 2) Микропроцессор — устройство, выполняющее логическую обработку информации и управление другими узлами электронной системы
- 3) Микропроцессор — устройство, выполняющее алгебраическую обработку информации и управление другими узлами электронной системы
- 4) Микропроцессор — устройство, выполняющее алгоритмическую обработку информации

3. Перечислите (выберите) основные принципы фон Неймана

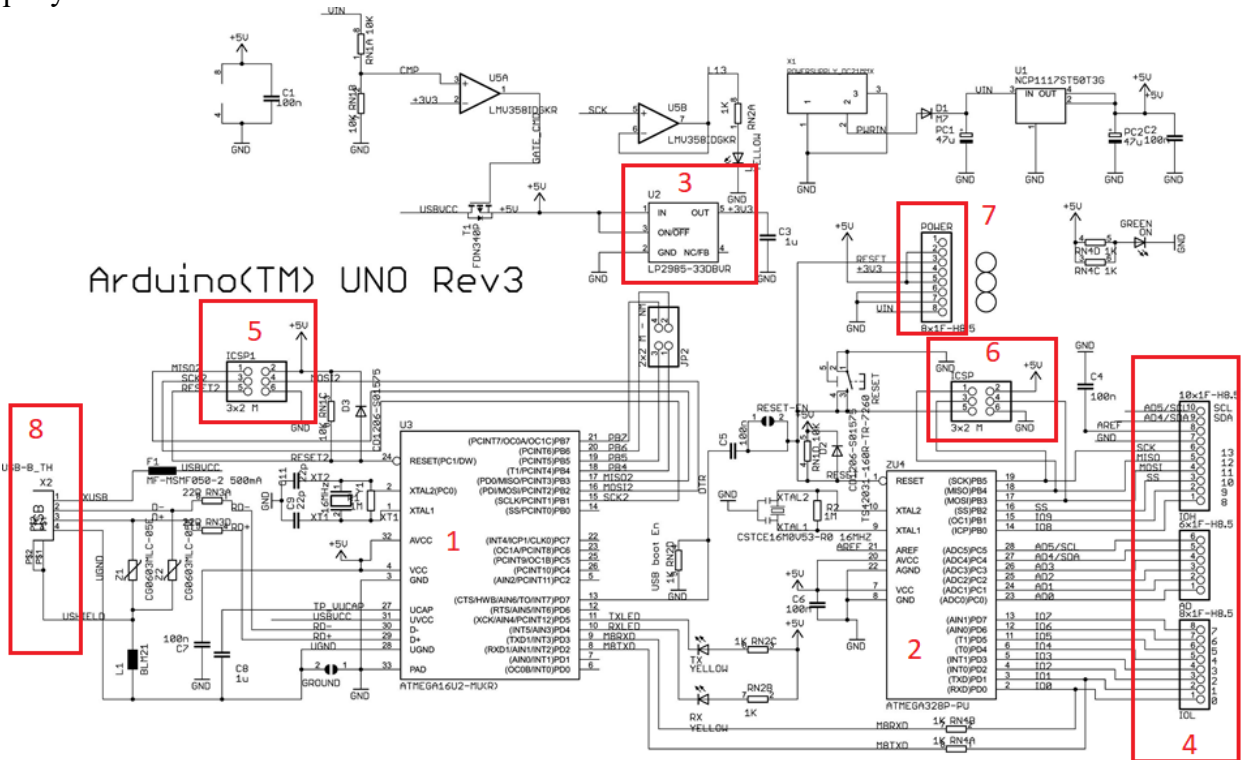
- 1) Принцип двоичного кодирования
- 2) Принцип однородности памяти (программы и данные хранятся в одной и той же памяти, над командами можно выполнять такие же действия, как и над данными)
- 3) Принцип адресуемости памяти
- 4) Принцип последовательного программного управления
- 5) Принцип жесткости архитектуры
- 6) Принцип структурного разделения вычислительной системы на процессор, чипсет, оперативную и постоянную память
- 7) Принцип десятичного кодирования
- 8) Принцип троичного кодирования

4. Микроконтроллер это

- 1) Объединение на одном кристалле микропроцессора, блоков памяти, устройств ввода-вывода и некоторых блоков периферии, среди которой могут быть АЦП, ЦАП, ШИМ генераторы, таймеры, счётчики и т.п.
- 2) объединение на одном кристалле микропроцессора и устройств ввода-вывода и некоторых блоков периферии, среди которой могут быть АЦП, ЦАП, ШИМ генераторы, таймеры, счётчики и т.п.
- 3) объединение на одном кристалле микропроцессора и контроллера памяти

4) специализированный сопроцессор для расчётов с плавающей точкой

5. выберите такой ответ, который корректно описывает блоки, обозначенные цифрами на рисунке



1) 1–контроллер преобразователя интерфейса USB-SPI, 2-основной микроконтроллер Arduino, 3-стабилизатор 3,3В, 4-блоки коннекторов цифровых и аналоговых портов платы, 5,6-разъёмы внутрисхемного программирования, 7-блок коннекторов цепей питания, 8-разъём USB, через который можно подавать питание на плату и производить программирование

2) 1–контроллер преобразователя интерфейса USB-UART, 2-основной микроконтроллер Arduino, 3-стабилизатор +5В, 4-блоки коннекторов цифровых и аналоговых портов платы, 5,6-разъёмы внутрисхемного программирования, 7-блок коннекторов цепей питания, 8-разъём USB, через который можно подавать питание на плату и производить программирование

3) 1–контроллер преобразователя интерфейса USB-UART, 2-основной микроконтроллер Arduino, 3-стабилизатор 3,3В, 4-блоки коннекторов цифровых и аналоговых портов платы, 5,6-разъёмы внутрисхемного программирования, 7-блок коннекторов цепей питания, 8-разъём USB, через который можно подавать питание на плату и производить программирование

4) 1–контроллер преобразователя интерфейса USB-UART, 2-основной микроконтроллер Arduino, 3-стабилизатор 3,3В, 4-блоки микросхем сигналов, 5,6-разъёмы внутрисхемного программирования, 7-блок коннекторов цепей питания, 8-разъём USB, через который можно подавать питание на плату и производить программирование

6. Какие напряжения питания можно подавать на плату Arduino Uno

- 1) +5В через разъем USB
- 2) +5В через порт VIN
- 3) +7-12В через порт VIN
- 4) +5В через порт +5В

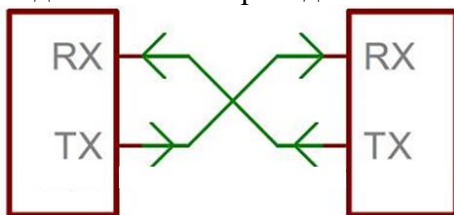
7. Какой интерфейс используется для связи между преобразователем интерфейса и основным микроконтроллером на плате Arduino Uno

- 1) UART
- 2) USART
- 3) SPI
- 4) USB

8. Выберите корректные утверждения по поводу проверки на чётность, реализуемой в системах хранения, обработки и передачи данных

- 1) Чётность - форма низкоуровневой проверки ошибок
- 2) В вычислительной технике и сетях передачи данных битом чётности (Parity bit) называют контрольный бит, служащий для проверки общей чётности двоичного числа (чётности количества единичных битов в числе)
- 3) Может быть два варианта такой проверки: нечётный или чётный
- 4) Чётность - форма проверки ошибок с возможностью восстановления утерянных данных

9. Будет ли работать передача данных между двумя различными устройствами, которые подключены по приведенной схеме, т.е. присутствуют только указанные проводники



- 1) Будет работать
- 2) будет работать только в сторону приемника
- 3) будет работать только в сторону передатчика
- 4) Нет, не будет работать

10. На китайском заводе маленький мальчик собирал клон Arduino Uno. При программировании Fuse bits не были изменены (остались значения, заданные изготовителем). К МК подключили кварцевый резонатор на 32768 КГц на ножки OSC1, OSC2 и 16.0 МГц на ножки XTAL1, XTAL 2. На какой тактовой частоте будет работать МК AVR ATmega 328p ?

Table 9. Internal Calibrated RC Oscillator Operating Modes

CKSEL3..0	Nominal Frequency (MHz)
0001 ⁽¹⁾	1.0
0010	2.0
0011	4.0
0100	8.0

Note: 1. The device is shipped with this option selected.

- 1) будет работать с тактовой частотой 16 МГц, т.к. это заводские установки Arduino UNO
- 2) будет работать с тактовой частотой 1.0 МГц, т.к. это заводские установки AVR ATmega
- 3) будет работать с тактовой частотой 32768 КГц, т.к. на соответствующие ножки "oscillator" (OSC1, OSC2) МК подключен именно такой кварцевый резонатор
- 4) не будет работать до тех пор, пока не будут запрограммированы Fuse bits CKSEL3..0 и SUT

11. Выберите корректные утверждения, касающиеся встроенного АЦП, применяемого в МК AVR ATmega в Arduino

- 1) используется АЦП последовательного приближения с разрядностью 10 бит
- 2) используется АЦП последовательного приближения с разрядностью 8 бит

- 3) разрешающая способность встроенного АЦП равна 1024
- 4) используется параллельный АЦП с разрядностью 10 бит для обработки каналов ADC0..ADC5

12. Измерения электрических величин. Для измерения напряжения на участке цепи щупы мультиметра нужно подключить:

- 1) последовательно в электрическую цепь
- 2) параллельно источнику напряжения
- 3) параллельно требуемому участку цепи
- 4) последовательно с требуемым участком цепи

13. Измерения электрических величин. Для измерения электрического тока в цепи щупы мультиметра нужно подключить:

- 1) последовательно в электрическую цепь
- 2) параллельно источнику напряжения
- 3) параллельно требуемому участку цепи
- 4) последовательно с требуемым участком цепи

14. Выберите режимы работы портов Arduino

- 1) низкоимпедансный вход
- 2) вход с подтяжкой
- 3) высокоимпедансный вход
- 4) выход

15. Что представляет собой формат файла .hex?

- 1) Это цифровой файл, используется для хранения программы микроконтроллера
- 2) Это текстовый файл, используется для хранения программы микроконтроллера
- 3) Это символьный файл, используется для хранения программы микроконтроллера
- 4) Это бинарный файл, используется для хранения программы микроконтроллера

Кейс-задание

Нарисуйте минимальную электронную схему, необходимую для корректного включения и работы микроконтроллера ATmega328p, входящего в состав Arduino UNO. Необходимо предусмотреть элементы по цепи питания и цепи сброса, а также кварцевого резонатора.